PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-336940

(43)Date of publication of application: 07.12.2001

(51)Int.Cl.

G01C 21/00 G08G 1/0969 G09B 29/00 G09B 29/10

(21)Application number : 2000-154590

(71)Applicant : HONDA MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

25.05.2000

(72)Inventor: NISHIKAWA TATSUYA

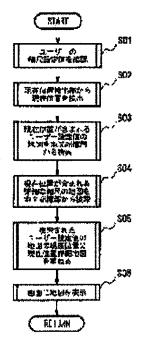
TAKAGI HIROYUKI

(54) MAP DISPLAY DEVICE OF NAVIGATION DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To improve ease of seeing of a wide area map and a detail map around a position of an own car that are displayed on a screen.

SOLUTION: This map display device of the navigation device comprises a present position detecting part for detecting a present position of a vehicle, a map storing part for storing a plurality of map data with different scale, a display part, and a control part. The control part retrieves a wide area map A and a detail map B that include the present position of the vehicle from the map storing part, the wide area map A is displayed on the entire screen of the display part, and the detail map B for displaying an expanded view of a predetermined peripheral part of the vehicle V is displayed on the wide area map A.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001-336940 (P2001-336940A)

(43)公期日 平成13年12月7日(2001.12.7)

(51) Int.Cl. ⁷	Ĭ	微別記号	FΙ		7	~7]~ *(参考)
G01C	21/00		G01C	21/00	В	2 C O 3 2
G08G	1/0969		G08G	1/0969		2 F O 2 9
G09B	29/00		G09B	29/00	A	5H180
	29/10			29/10	Α	

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 7 頁)

弁理士 志賀 正武 (外5名)

(21)出顧書号	特臘2000-154590(P2000-154590)	(71)出顧人	000005326
1			本田技研工業株式会社
(22)出顧日	平成12年5月25日(2000.5.25)		東京都港区南青山二丁目1番1号
		(72)発明者	西川 達哉
			埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会
			社本田技術研究所内
		(72)発明者	高木 啓之
			埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会
			社本田技術研究所内
		(74)代理人	100064908

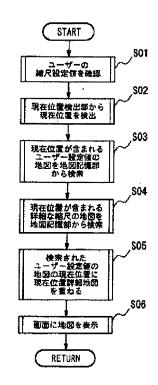
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ナビゲーション装置の地図表示装置

(57)【要約】

【課題】 画面上に表示される広域地図及び自車位置周辺の詳細地図の見やすさを向上させる。

【解決手段】 ナビゲーション装置の地図表示装置を、車両の現在位置を検出する現在位置検出部と、縮尺の異なる複数の地図データを格納した地図記憶部と、表示部と、制御部とを備えて構成した。制御部は、車両の現在位置を含む広域地図A及び詳細地図Bを地図記憶部から検索して、表示部にて表示画面全体に広域地図Aを表示させ、広域地図A上に車両Vの所定周辺部分を拡大して示す詳細地図Bを表示する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 車両の現在位置を検出する位置情報検出 手段と、

縮尺の異なる複数の広域地図及び詳細地図からなる地図 データを格納した地図記憶手段と、

地図表示に関する指令及び情報を操作者から受信する入力手段と、

前記位置情報検出手段にて検出された前記現在位置又は 前記入力手段からの入力に基づく所定の車両位置を含む 前記広域地図を、前記地図記憶手段から検索して前記現 10 在位置又は前記車両位置と共に画面上に表示する広域地 図表示手段と、

前記現在位置又は前記車両位置近傍の前記詳細地図を、 前記地図記憶手段から検索して前記広域地図上の前記現 在位置又は前記車両位置を含む所定範囲に重ねて表示す る詳細地図表示手段とを備えたことを特徴とするナビゲ ーション装置の地図表示装置。

【請求項2】 前記車両の移動速度を検出する移動速度 検出手段と、

前記移動速度検出手段にて検出された前記移動速度に基づいて前記広域地図及び前記詳細地図の縮尺と前記詳細地図が表示される前記所定範囲を変更可能な表示制御手段とを備えたことを特徴とする請求項1に記載のナビゲーション装置の地図表示装置。

【請求項3】 前記入力手段からの入力に基づいて前記 詳細地図表示手段を制御して前記詳細地図の表示又は非 表示を切り替える詳細地図表示制御手段を備えたことを 特徴とする請求項1又は請求項2の何れかに記載のナビ ゲーション装置の地図表示装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、例えば出発地又は 現在位置から目的地までの経路探索を行い、探索した経 路にしたがって経路案内を行う車両用のナビゲーション 装置の地図表示装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、車両の走行経路に沿って運転者に 道路交通情報等の案内情報を提供する車両用のナビゲー ション装置において、例えば特開平4-335390号 公報に開示されたように、地図表示画面に複数の地図を 40 同時表示するナビゲーション装置が知られている。この ようなナビゲーション装置では、例えば現在位置から目 的地までを含む広域地図と現在位置の詳細地図とを複数 画面で表示することによって、目的地と自車との位置関係と自車位置付近の詳細な状況を同時に提供することが でき、例えば上述した従来技術の一例によるナビゲーション装置では、画像表示を行なうCRTモニタの画面を 左右に2分割して、右画面に詳細地図を、左画面に広域 地図を同時に表示するように構成されている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従来技術の一例によるナビゲーション装置のように広域地図と詳細地図とを2画面で表示するシステムでは、例えば絶えず変化する詳細地図の表示範囲が広域地図のどの表示範囲に対応しているのかを把握するために、運転者が左右2画面の両方を確認しなければならず、煩雑な動作を行う必要があると共に、表示画面が分割されるため、表示される地図画像が相対的に小さくなってしまうという問題があり、運転者がどの画面を見ているのか区別できなくなる恐れがある。本発明は上記事情に鑑みてなされたもので、画面上に表示される広域地図及び自車位置周辺の詳細地図の見やすさを向上させることが可能なナビゲーション装置の地図表示装置を提供することを目的とする。

[0004]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決して係る 目的を達成するために、請求項1に記載の本発明のナビ ゲーション装置の地図表示装置は、車両の現在位置を検 出する位置情報検出手段(例えば、後述する実施の形態 における現在位置検出部11)と、縮尺の異なる複数の 広域地図(例えば、後述する実施の形態における広域地 図A)及び詳細地図(例えば、後述する実施の形態にお ける詳細地図B, C, D)からなる地図データを格納し た地図記憶手段(例えば、後述する実施の形態における 地図記憶部13)と、地図表示に関する指令及び情報を 操作者から受信する入力手段(例えば、後述する実施の 形態における入力部16)と、前記位置情報検出手段に て検出された前記現在位置又は前記入力手段からの入力 に基づく所定の車両位置を含む前記広域地図を、前記地 図記憶手段から検索して前記現在位置又は前記車両位置 と共に画面上に表示する広域地図表示手段(例えば、後 述する実施の形態におけるステップS03)と、前記現 在位置又は前記車両位置近傍の前記詳細地図を、前記地 図記憶手段から検索して前記広域地図上の前記現在位置 又は前記車両位置を含む所定範囲に重ねて表示する詳細 地図表示手段(例えば、後述する実施の形態におけるス テップS04~ステップS05)とを備えたことを特徴 としている。

【0005】上記構成のナビゲーション装置の地図表示装置によれば、例えば車両の現在位置を含む広域地図上に現在位置の所定周辺領域のみ拡大して示す詳細地図を重ねて表示するため、運転者は広域地図と詳細地図を容易に識別することができる。この場合、表示される広域地図及び詳細地図の縮尺や詳細地図の表示範囲の大きさや形状等は、例えば予め設定されていても良いし、例えば操作者から入力手段を介して入力されても良い。さらに、広域地図及び詳細地図の表示色を異なる色に変更可能とされていても良い。また、車両の移動に伴い、例えば車両の現在位置及び詳細地図が常に広域地図の中心に位置するときに登ませれても良い。

50 位置するように設定されても良いし、例えば広域地図上

において詳細地図が移動するように設定されても良い。 【0006】さらに、請求項2に記載の本発明のナビゲ ーション装置の地図表示装置は、前記車両の移動速度を 検出する移動速度検出手段(例えば、後述する実施の形 態における移動速度検出部21)と、前記移動速度検出 手段にて検出された前記移動速度に基づいて前記広域地 図及び前記詳細地図の縮尺と前記詳細地図が表示される 前記所定範囲を変更可能な表示制御手段(例えば、後述 する実施の形態におけるステップS15~ステップS1 7)とを備えたことを特徴としている。

【0007】上記構成のナビゲーション装置の地図表示 装置によれば、車両の移動速度に応じて地図の縮尺や形 状等を変更することで車両の走行状態に対応した適切な 地図表示を行うことができる。すなわち、車両の移動速 度が速い場合には、例えば詳細地図の縮尺を相対的に小 さな値に設定したり、例えば詳細地図の表示範囲を大き くしたり、例えば詳細地図の表示範囲の形状を車両の進 行方向を中心とした相対的に狭い角度領域に設定する。

【0008】さらに、請求項3に記載の本発明のナビゲ ーション装置の地図表示装置は、前記入力手段からの入 20 力に基づいて前記詳細地図表示手段を制御して前記詳細 地図の表示又は非表示を切り替える詳細地図表示制御手 段(例えば、後述する実施の形態における制御部15) を備えたことを特徴としている。上記構成のナビゲーシ ョン装置の地図表示装置によれば、操作者の多様な要求 に対応して地図表示の際の操作性を向上させることがで きる。

[0009]

【発明の実施の形態】以下、本発明の一実施形態に係る 車両用監視装置及びナビゲーション装置の地図表示装置 について添付図面を参照しながら説明する。図1は本発 明の一実施形態に係るナビゲーション装置の地図表示装 置10の構成図であり、図2はナビゲーション装置の地 図表示装置10の表示部14の表示画面を示す図であ る。本実施の形態によるナビゲーション装置の地図表示 装置10は、現在位置検出部11と、通信部12と、地 図記憶部13と、表示部14と、制御部15と、入力部 16とを備えて構成されている。

【0010】現在位置検出部11は、例えば、人工衛星 を利用して車両の位置を測定するためのGPS (Global 40 Position System) 信号や、GPS信号の誤差を補正し て測位精度を向上させるためのD(Differential) GP S信号等の測位信号を処理する測位信号処理部と、例え ばVICS (Vehicle Information & CommunicationSvs tem)情報等の道路交通情報を処理する道路交通情報処 理部と、例えば適宜のジャイロセンサー及び加速度計を 具備してなる自律航法部とを備えて構成されており、測 位信号及び道路交通情報は通信部12を介して受信す

から受信したGPS信号や、例えば適宜の基地局から受 信したDGPS信号に基づいて所定の時間間隔毎に車両 の現在位置を算出する。道路交通情報処理部は、例えば FM多重放送や路上等に配置されたビーコン装置からの 光信号及び電波信号によって受信したVICS情報等の 道路交通情報に基づいて所定の時間間隔毎に車両の現在

位置を算出する。自律航法部は、例えばジャイロセンサ 一により、水平面内での車両の向き及び鉛直方向に対す る傾斜角度の角度変化量を検出すると共に、例えば加速 10 度計(図示略)により車両の加速度を検出して、所定の

時間間隔毎に車両の現在位置を算出する。

【0012】地図記憶部13は、例えばCD-ROMや DVD-ROM等のコンピュータ読み取り可能な記憶媒 体からなり、例えば複数の異なる縮尺の地図データが格 納されている。表示部14は、地図記憶部13から得ら れる地図データを表示すると共に、表示された地図上に 例えば車両の現在位置や目的地までの経路情報や渋滞情 報、規制情報等の付加情報を表示する。この場合、例え ば図2に示すように、表示部14の表示画面全体に表示 される広域地図Aに加えて、車両Vの所定周辺部分を拡 大して示す詳細地図Bを表示する。

【0013】制御部15は、地図記憶部13から得られ る地図データに対して、測位信号処理部及び道路交通情 報処理部及び自律航法部のそれぞれ又は何れかから得ら れる車両の現在位置の情報に基づいてマップマッチング 等を行うと共に、車両の現在位置に基づいて所定縮尺の 地図データを地図記憶部13から検索する。そして、検 索された地図データと共に、例えば目的地までの経路情 報や現在位置検出部11にて得られた渋滞情報や規制情 報等の道路交通情報を付加情報として表示部14へ出力 する。なお、入力部16には車両の搭乗者からの各種指 令が手動により入力される。入力される指令は、例え ば、目的地や経由地、表示部14に表示される地図デー タの縮尺の変更、目的地までの距離や所要時間の表示の 有無、渋滞情報や規制情報等の付加情報の表示の有無、 さらに、自車位置の所定周辺部分の拡大表示の有無等と されている。

【0014】本実施の形態によるナビゲーション装置の 地図表示装置10は上記構成を備えており、次に、この ナビゲーション装置の地図表示装置10の動作について 添付図面を参照しながら説明する。図3はナビゲーショ ン装置の地図表示装置10の動作、特に自車位置周辺の 拡大機能の動作を示すフローチャートである。

【0015】先ず、例えば車両の搭乗者等から入力部1 6を介して自車位置の周辺拡大機能がオン状態に設定さ れると、図3に示すステップ501において、表示する 地図の縮尺を入力する旨のメッセージ等を例えば表示部 16に表示して、縮尺情報を入手する。ここで取得され る縮尺情報は、表示部14の表示画面全体に表示される 【0011】なお、測位信号処理部は、例えば人工衛星 50 広域地図の縮尺情報と、自車位置の周辺部分の詳細地図 に対する縮尺情報とに設定されている。例えば、表示画 面全体に表示される広域地図の縮尺を画面上での10m mを10kmに設定した場合、詳細地図の縮尺は画面上 での10mmを50m、或いは500mや1km等に設 定する。なお、自車位置の周辺拡大機能がオフ状態の場 合には、最も小さな縮尺の地図を表示するように設定す る。

【0016】次に、ステップS02においては、現在位 置検出部11の測位信号処理部や自律航法部にて車両の 現在位置を検出する。そして、ステップS03において 10 は、車両の現在位置を含むと共に、表示部14の表示画 面全体に表示される広域地図の縮尺情報に応じた地図デ ータを地図記憶部13から検索する。そして、ステップ S 0 4 においては、車両の現在位置を含むと共に、自車 位置の周辺部分の詳細地図に対する縮尺情報に応じた地 図データを地図記憶部13から検索する。

【0017】次に、ステップS05においては、表示部 14の表示画面全体に表示される広域地図と詳細地図と を重ね合わせる。そして、ステップ06においては、重 の処理を終了する。

【0018】上述したように、本実施の形態によるナビ ゲーション装置の地図表示装置10によれば、車両の現 在位置を含む広域地図上に現在位置の所定周辺領域のみ 拡大して示す詳細地図を重ねて表示するため、煩雑な動 作を必要とせずに広域地図と詳細地図を容易に識別する ことができる。

【0019】なお、本実施形態においては、入力部16 を介して表示部14の表示画面全体に表示される広域地 図の縮尺情報と、自車位置の周辺部分の詳細地図に対す 30 る縮尺情報とが入力されるとしたが、これに限定され ず、自車位置の周辺部分で拡大表示される範囲の情報が 入力されて拡大表示の領域の大きさが可変とされても良 い。さらに、例えば図4に示す本実施形態の第一変形例 に係る表示部14の表示画面を示す図、及び、図5に示 す本実施形態の第二変形例に係る表示部14の表示画面 を示す図のように、拡大表示される領域の形状に関する 選択情報が入力されて、例えば図4のように車両の進行 方向に沿った所定領域Cが拡大表示されても良いし、図 5に示すように車両の進行方向を中心軸として所定角度 40 の領域Dが拡大表示されても良い。或いは、例えば表示 画面全体を拡大表示に切り替える指令が入力されても良

【0020】なお、本実施形態においては、入力部16 から入力される縮尺情報に応じて地図記憶部13から地 図情報を検索するとしたが、これに限定されず、例えば 図6に示す本実施形態の第三変形例に係るナビゲーショ ン装置の地図表示装置20の構成図のように、移動速度 検出部21による検出結果に応じて表示される地図情報 の縮尺が設定されても良い。ここで、移動速度検出部2 50 としたが、これに限定されず、例えば移動速度に応じて

1は、例えば車両の車輪の回転速度を検出する車速パル ス検出部を具備して、検出された車速パルスに基づいて 車両の移動速度を算出しても良いし、例えばドップラー 式等の対地車速検出装置を具備していても良い。なお、 ドップラー式の対地車速検出装置は、送信波を路面に向 かって斜め方向に送信する送信部と、送信波が路面で反 射してなる受信波を受信する受信部と、送信波の周波数 及び受信波の周波数の相互の関係に基づき、車両の路面 に対する進行速度である対地車速を算出する算出部とを

【0021】以下に、このナビゲーション装置の地図表 示装置20の動作について図7を参照しながら説明す る。図7はナビゲーション装置の地図表示装置20の動 作、特に自車位置周辺の拡大機能の動作を示すフローチ ャートである。

備えて構成されている。

【0022】先ず、例えば車両の搭乗者等から入力部1 6を介して自車位置の周辺拡大機能がオン状態に設定さ れると、図7に示すステップS11において、表示部1 4 の表示画面全体に表示する広域地図の縮尺を入力する ね合わされた2つの地図を表示部14に表示して、一連20 旨のメッセージ等を例えば表示部16に表示して縮尺情 報を入手する。次に、ステップS12においては、現在 位置検出部11の測位信号処理部や自律航法部にて車両 の現在位置を検出する。

> 【0023】次に、ステップS13においては、移動速 度検出部21にて車両の移動速度を検出する。そして、 ステップS14においては、車両の現在位置を含むと共 に、表示部14の表示画面全体に表示される広域地図の 縮尺情報に応じた地図データを地図記憶部13から検索 する。そして、ステップS15においては、車両の現在 位置を含むと共に、自車位置の周辺部分の詳細地図に対 する縮尺情報を、車両の移動速度に応じた所定の値に設 定する。例えば、表示画面全体に表示される広域地図の 縮尺を画面上での10mmを10kmに設定した場合 で、例えば車両の移動速度が時速100kmの時には、 詳細地図の縮尺は画面上での10mmを100mに設定 し、例えば車両の移動速度が時速50kmの時には、詳 細地図の縮尺は画面上での10mmを50mに設定す

【0024】そして、ステップS16においては、車両 の現在位置を含むと共に、移動速度に基づいて設定され た縮尺情報に応じた詳細地図を地図記憶部13から検索 する。次に、ステップS17においては、表示部14の 表示画面全体に表示される広域地図と詳細地図とを重ね 合わせる。そして、ステップ18においては、重ね合わ された2つの地図を表示部14に表示して、一連の処理 を終了する。

【0025】なお、上述した本実施形態の第三変形例に 係るナビゲーション装置の地図表示装置20において は、車両の移動速度に応じて詳細地図の縮尺を変更する

表示部14の表示画面全体に表示される広域地図の縮尺 を変更しても良い。例えば、例えば車両の移動速度が時 速100kmの時には、表示画面全体に表示される広域 地図の縮尺を地図上の10mmを10kmに設定して、 詳細地図の縮尺は画面上での10mmを100mに設定 し、例えば車両の移動速度が時速50kmの時には、表 示画面全体に表示される広域地図の縮尺を地図上の10 mmを5kmに設定して、詳細地図の縮尺は画面上での 10mmを50mに設定する。さらには、車両の移動速 度に応じて、自車位置の周辺部分で拡大表示される領域 10 ローチャートである。 の大きさが変更されても良いし、拡大表示される領域の 形状が変更されても良い。

【0026】なお、上述した本実施形態においては、現 在位置検出部11にて検出された車両の現在位置に対し て詳細地図を表示するとしたが、これに限定されず、例 えば操作者が入力部16を介して指定する適宜の地点を 含む広域地図において、指定された所定の車両位置の周 辺の詳細地図を表示しても良い。

[0027]

【発明の効果】以上説明したように、請求項1に記載の 20 本発明のナビゲーション装置の地図表示装置によれば、 例えば車両の現在位置を含む広域地図上に現在位置の所 定周辺領域のみ拡大して示す詳細地図を重ねて表示する ため、運転者に広域地図と詳細地図を容易に識別させる ことができる。さらに、請求項2に記載の本発明のナビ ゲーション装置の地図表示装置によれば、車両の移動速 度に応じて地図の縮尺や形状等を変更することで車両の 走行状態に対応した適切な地図表示を行うことができ る。さらに、請求項3に記載の本発明のナビゲーション 装置の地図表示装置によれば、操作者の多様な要求に対*30

* 応して地図表示の際の操作性を向上させることができ る。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の一実施形態に係るナビゲーション装 置の地図表示装置の構成図である。

【図2】 ナビゲーション装置の地図表示装置の表示部 の表示画面を示す図である。

【図3】 図1に示すナビゲーション装置の地図表示装 置の動作、特に自車位置周辺の拡大機能の動作を示すフ

【図4】 本実施形態の第一変形例に係る表示部の表示 画面を示す図である。

【図5】 本実施形態の第二変形例に係る表示部の表示 画面を示す図である。

【図6】 本実施形態の第三変形例に係るナビゲーショ ン装置の地図表示装置の構成図である。

【図7】 図6に示すナビゲーション装置の地図表示装 置の動作、特に自車位置周辺の拡大機能の動作を示すフ ローチャートである。

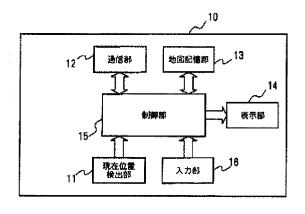
【符号の説明】

- 10,20 ナビゲーション装置の地図表示装置
- 1 1 現在位置検出部(位置情報検出手段)
- 13 地図記憶部(地図記憶手段)
- 15 制御部(詳細地図表示制御手段)
- 16 入力部(入力手段)
- 21 移動速度検出部(移動速度検出手段)

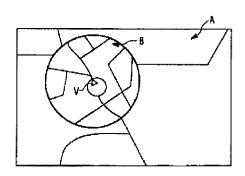
ステップS03 広域地図表示手段

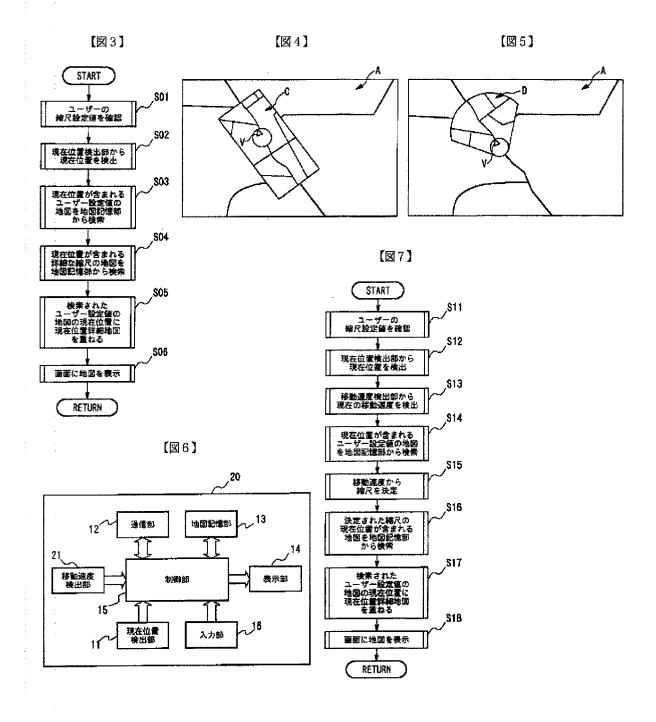
ステップS04~ステップS05 詳細地図表示手段 ステップS15~ステップS17 表示制御手段

【図1】



[図2]





フロントページの続き

F ターム(参考) 20032 HB02 HB22 HB23 HB24 HC08 HC24 HC26 HD03 HD16 HD23 HD30

2F029 AA02 AB01 AB07 AB09 AC02 AC04 AC12 AC14 AD07 5H180 AA01 BB02 BB04 BB13 EE18 FF04 FF05 FF12 FF13 FF22 FF27 FF32